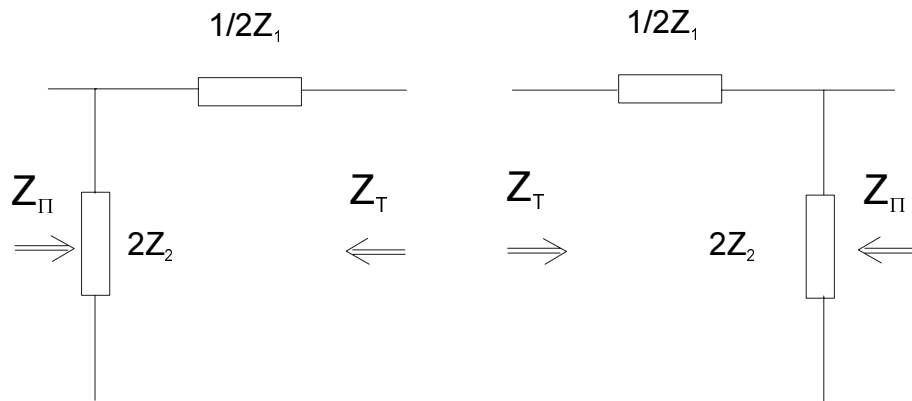


Filtry typu k

Ogniwa podstawowe Γ i γ



$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{Z_1}{2} \\ \frac{1}{2Z_2} & 1 + \frac{Z_1}{4Z_2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 + \frac{Z_1}{4Z_2} & \frac{Z_1}{2} \\ \frac{1}{2Z_2} & 1 \end{bmatrix}$$

$$Z_T = \sqrt{Z_1 Z_2 \left(1 + \frac{Z_1}{4Z_2} \right)}$$

$$Z_{\Pi} = \sqrt{\frac{Z_1 Z_2}{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}}$$

Filtry spełniające warunek filtrów typu k:

$$Z_T Z_{\Pi} = Z_1 Z_2 = k^2$$

Można wykazać, że iloczyn impedancji charakterystycznych Z_T i Z_{Π} tego samego ogniwa typu Γ jest także równy k^2 .

$$\gamma = \frac{1}{2} \ln \frac{U_1 I_1}{U_2 I_2} \quad A = \operatorname{ch} \gamma = \sqrt{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}$$

$$\operatorname{ch} 2x = \operatorname{ch}^2 x + \operatorname{sh}^2 x = \operatorname{ch}^2 x + \operatorname{ch}^2 x - 1 = 2 \operatorname{ch}^2 x - 1$$

$$\operatorname{ch} 2\gamma = 2 \operatorname{ch}^2 \gamma - 1 = 2 + Z_1 / 2 Z_2 - 1 = 1 + Z_1 / 2 Z_2 = \operatorname{ch} \gamma_{T,\Pi}$$

Częstotliwość unormowana Ω :

$$\Omega = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{X_1}{X_2}}, \quad \Omega^2 = \frac{X_1}{4X_2}$$

Pasmo przepustowe

$$\operatorname{ch} \gamma_{T,\Pi} = 1 - 2\Omega^2 = \cos b = \in(-1, +1)$$

$$-1 \leq 1 - X_1/2X_2 \leq 1$$

$$-2 \leq -X_1/2X_2 \leq 0$$

$$1 \geq X_1/4X_2 \geq 0$$

$$1 \geq \Omega \geq 0$$

Pasmo zaporowe

$$\operatorname{ch} \gamma_{T,\Pi} = \operatorname{ch} a \cos b + j \operatorname{sh} a \sin b \quad b = \pm\pi$$

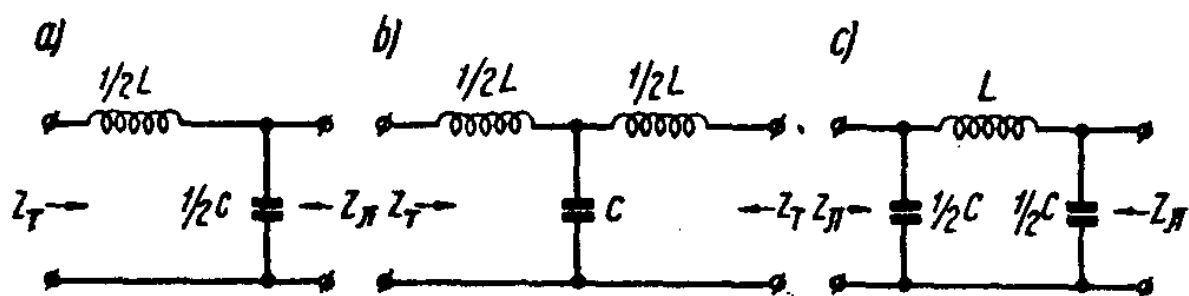
$$-\operatorname{ch} \gamma_{T,\Pi} = 1 - 2\Omega^2 \quad \text{Ponieważ } \Omega \in(1, \infty):$$

$$\operatorname{ch} a = 2\Omega^2 - 1$$

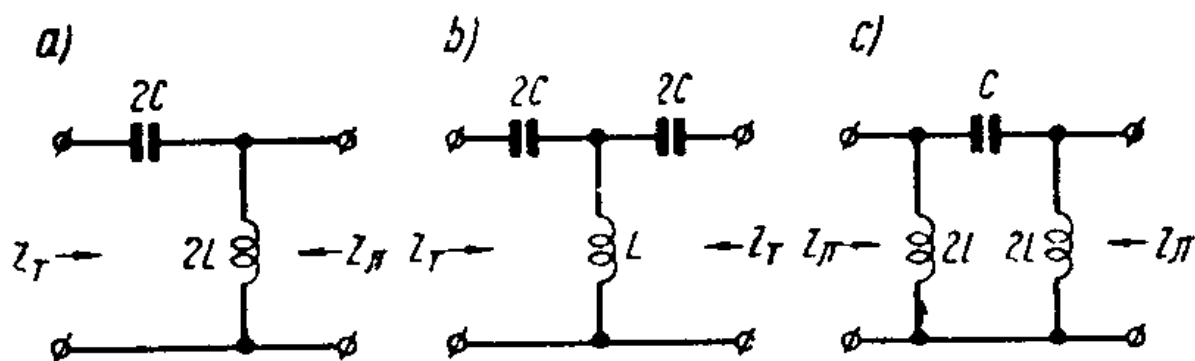
Impedancja falowa w funkcji k i Ω :

$$Z_T = k\sqrt{1 - \Omega^2} \quad Z_\pi = \frac{k}{\sqrt{1 - \Omega^2}}$$

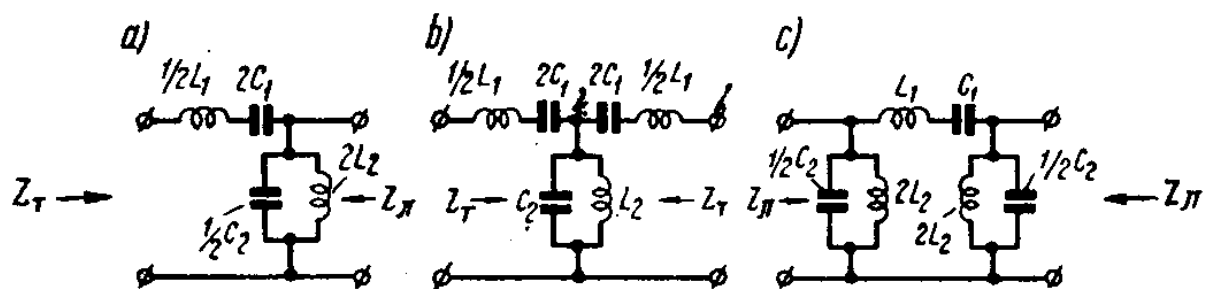
Ogniwa filtrów reaktancyjnych typu k



Rys.1. Ogniw dolnoprzepustowe filtrów biernych



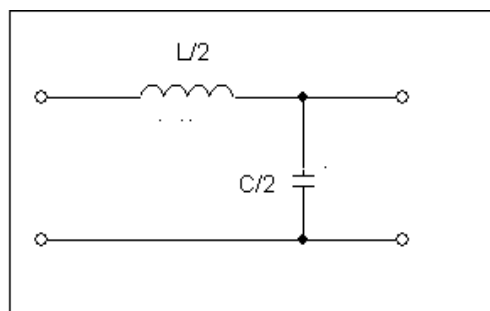
Rys.2. Ogniw górnoprzepustowe filtrów biernych



Rys.3. Ogniw pasmowoprzepustowe filtrów biernych

Projektowanie filtrów typu k

Filtr dolnoprzepustowy



$$k = \sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$\Omega^2 = \omega^2 L C / 4$$

Dla $\Omega = 1$ otrzymuje się ω_0 :

$$\omega_0 = \frac{2}{\sqrt{LC}} \quad f_0 = \frac{1}{\pi \sqrt{LC}}$$

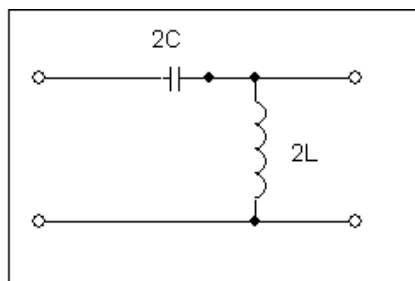
$$L = \frac{2k}{\omega_0} \quad C = \frac{2}{k\omega_0}$$

$$\Omega = \omega / \omega_0, \quad \Omega = f / f_0$$

$$\text{ch } a = 2 (f / f_0)^2 - 1$$

$$\cos b = 1 - 2 (f / f_0)^2$$

Filtr górnoprzepustowy



$$k = \sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$\Omega^2 = \frac{1}{4LC\omega^2} \quad \text{dla } \Omega = 1 \text{ otrz. } \omega_0 :$$

$$\omega_0 = \frac{1}{2\sqrt{LC}}, \quad f_0 = \frac{1}{4\pi\sqrt{LC}}$$

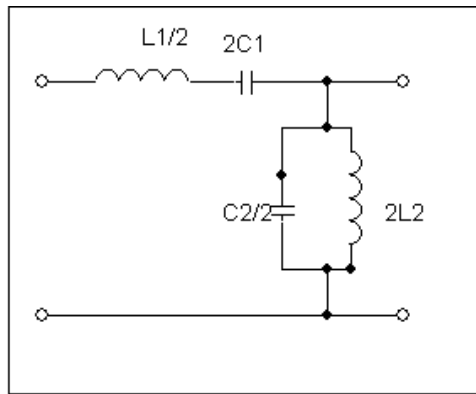
$$L = \frac{k}{2\omega_0} \quad C = \frac{1}{2k\omega_0}$$

$$\Omega = \omega_0 / \omega, \quad \Omega = f_0 / f$$

$$\text{ch } a = 2 (f_0 / f)^2 - 1$$

$$\cos b = 1 - 2 (f_0 / f)^2$$

Filtr środkowoprzepustowy



$$X_1 = \omega L_1 - \frac{1}{\omega C_1}$$

$$X_2 = -\frac{\omega L_2 \frac{1}{\omega C_2}}{\omega L_2 - \frac{1}{\omega C_2}}$$

$$k^2 = \frac{L_2}{C_1} \frac{1 - \omega^2 L_1 C_1}{1 - \omega^2 L_2 C_2} \quad \text{jeżeli : } L_1 C_1 = L_2 C_2 \quad \text{to} \quad k = \sqrt{\frac{L_2}{C_1}} = \sqrt{\frac{L_1}{C_2}}$$

$$\Omega = \frac{\omega^2 L_1 C_1 - 1}{2 \omega \sqrt{L_2 C_1}} \quad \text{podstawiając } \Omega = 1 \text{ oraz } \Omega = -1 \text{ otrzymuje się :}$$

$$\omega^2 L_1 C_1 - 2 \omega \sqrt{L_2 C_1} - 1 = 0$$

$$\omega^2 L_1 C_1 + 2 \omega \sqrt{L_2 C_1} - 1 = 0$$

$$\Delta = 4 L_2 C_1 + 4 L_1 C_1$$

$$\omega_{02} = \frac{2 \sqrt{L_2 C_1} + 2 \sqrt{L_2 C_1 + L_1 C_1}}{2 L_1 C_1}$$

$$\omega_{01} = \frac{-2 \sqrt{L_2 C_1} + 2 \sqrt{L_2 C_1 + L_1 C_1}}{2 L_1 C_1}$$

$$\omega_{01} \omega_{02} = \frac{1}{L_1 C_1} = \omega_0^2$$

$$\Omega = \frac{\left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)^2 - 1}{\frac{\omega(\omega_{01} - \omega_{02})}{\omega_0^2}} = \frac{\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}}{\frac{\omega_{02}}{\omega_0} - \frac{\omega_{01}}{\omega_0}}$$

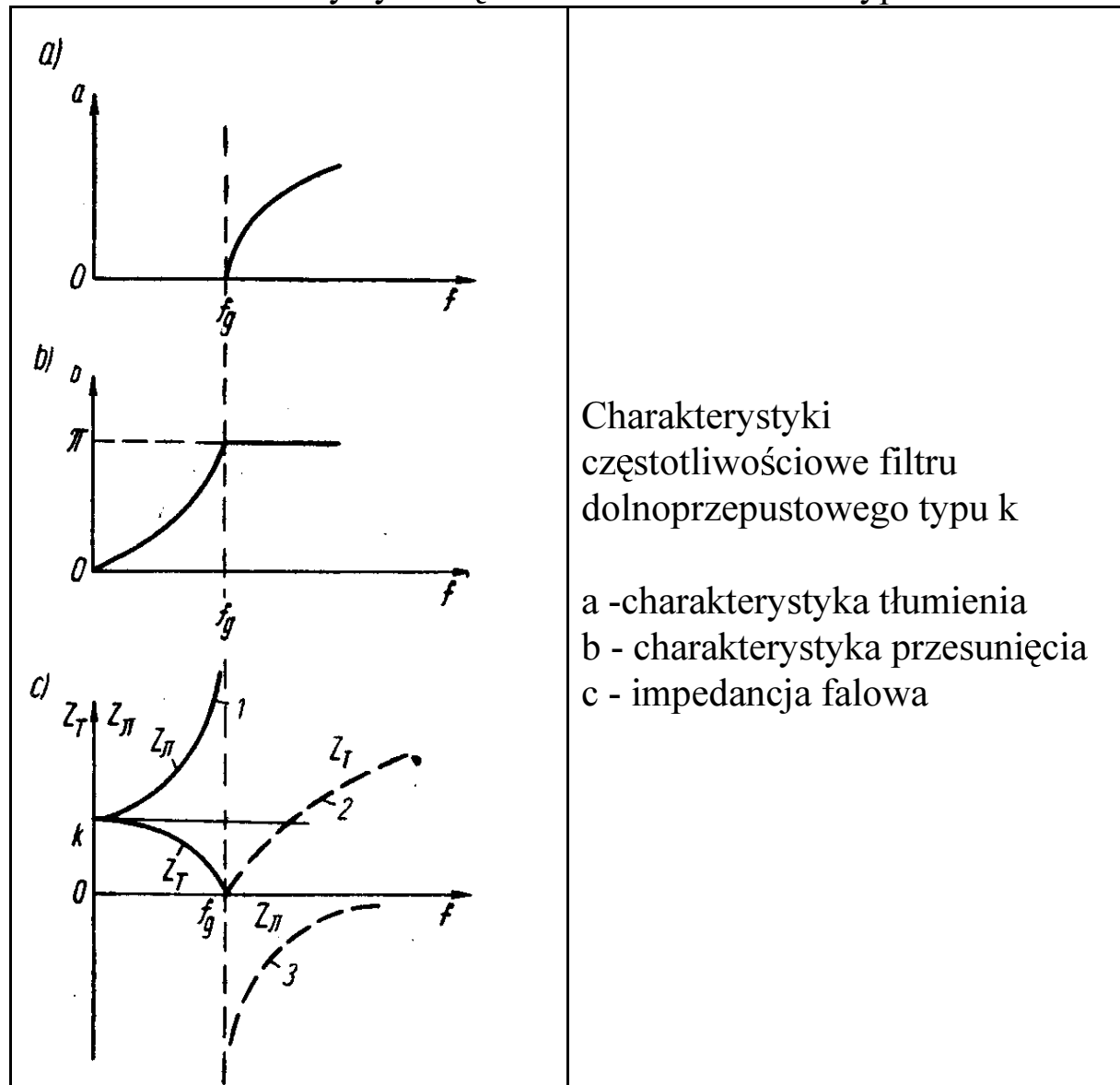
$$L_1 = \frac{k}{\pi(f_{02} - f_{01})}$$

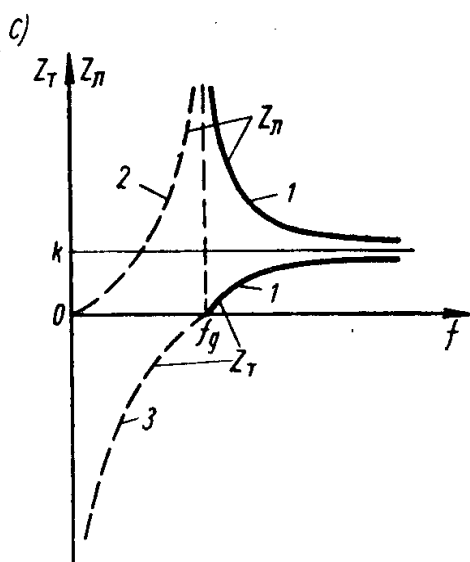
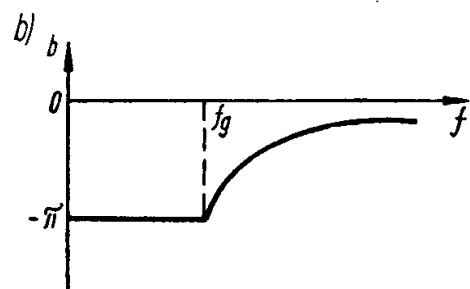
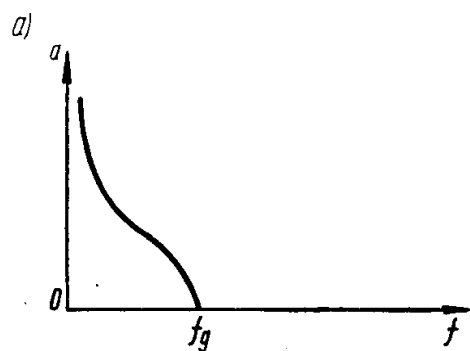
$$C_1 = \frac{f_{02} - f_{01}}{4 \pi k f_{01} f_{02}}$$

$$L_2 = \frac{k(f_{02} - f_{01})}{4 \pi f_{01} f_{02}}$$

$$C_2 = \frac{1}{\pi k(f_{02} - f_{01})}$$

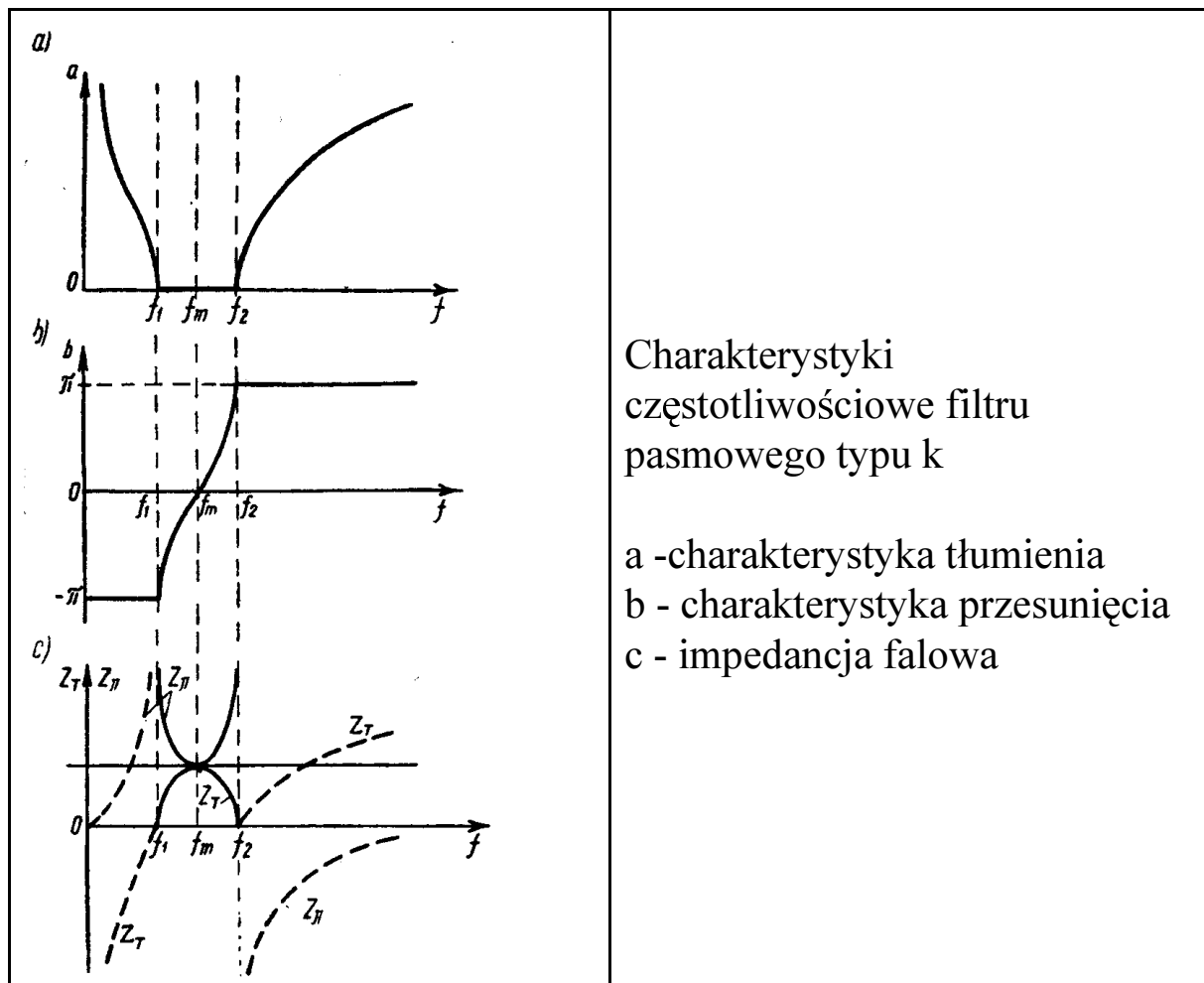
Charakterystyki częstotliwościowe filtrów typu k.





Charakterystyki
częstotliwościowe filtru
górnoprzepustowego typu k

a - charakterystyka tłumienia
b - charakterystyka przesunięcia
c - impedancja falowa



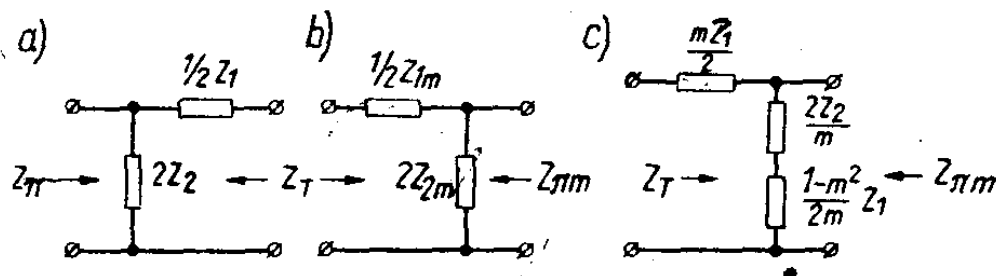
Filtry typu k mają następujące wady:

1. Impedancje charakterystyczne Z_T i Z_{Π} w paśmie przepustowym zmieniają się w zależności od częstotliwości, w wyniku czego udaje się dopasować obciążenie do filtra tylko w ograniczonej części pasma przepustowego.
2. Krzywa tłumienia w pobliżu częstotliwości granicznej ma niewystarczającą stromość, w wyniku czego nie jest zapewnione dokładne oddzielenie częstotliwości. Na granicach pasm przepustowych i tłumieniowych można zwiększać współczynnik tłumienia przez zwiększenie liczby jego ogni.

Filtry typu m

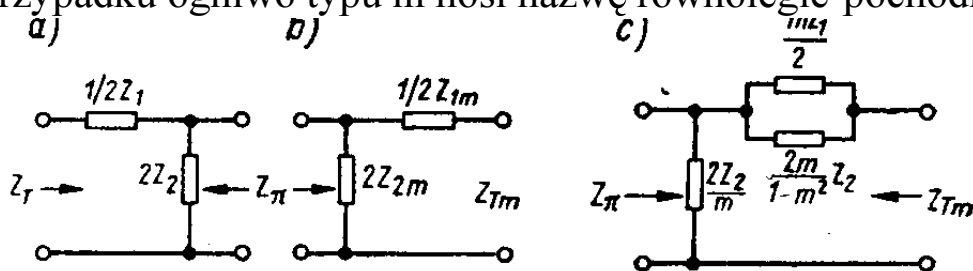
Aby uzyskać najlepsze dopasowanie obciążenia do filtru, konieczne jest zachowanie stałej impedancji charakterystycznej filtru w całym paśmie częstotliwościowym przepustowym. W związku z tym postaramy się tak zmienić wzdłużną lub poprzeczną gałąź ogniwa Γ typu k, żeby otrzymać nowe ogniwo typu Γ , którego impedancja charakterystyczna mało zmienia się w pasmie przepustowym w funkcji częstotliwości. Druga impedancja charakterystyczna tego ogniwa powinna być równa impedancji charakterystycznej ogniwa wejściowego typu k (zwanego poniżej "prototypem"). Równość impedancji charakterystycznych nowego filtru (tzw. filtru typu m) i prototypu pozwala łączyć je przy wzajemnym dopasowaniu i tworzyć w ten sposób filtry kombinowane kojarzące w sobie zalety filtrów obu typów. Ze względu na to, że prototyp jest typu Γ , ma on dwie impedancje charakterystyczne, możliwe są w danym przypadku dwa warianty filtru kombinowanego.

3. Jako jednakowe przyjmuje się impedancje Z_T . Otrzymane przy tym ogniwo typu m nosi nazwę szeregowo-pochodnego:



Rys.1. Tworzenie ogniwa typu m szeregowo-pochodnego

4. Jako jednakowe przyjmuje się impedancje Z_{Π} . W tym przypadku ogniwo typu m nosi nazwę równoległe-pochodnego:



Rys. 2. Tworzenie ogniwa typu m równoległe-pochodnego,

Wariant pierwszy

Z warunku równości impedancji charakterystycznych Z_T ogniw pokazanych na rys 1 a i b wynika:

$$Z_T = \sqrt{Z_1 Z_2 \left(1 + \frac{Z_1}{4Z_2}\right)} = \sqrt{Z_{1m} Z_{2m} \left(1 + \frac{Z_{1m}}{4Z_{2m}}\right)}$$

Założmy: $Z_{1m} = mZ_1$ przy czym $0 < m < 1$

Podstawienie dwóch powyższych zależności i rozwiązanie otrzymanego równania względem Z_{2m} daje: $Z_{2m} = \frac{Z_2}{m} + \frac{Z_1(1-m^2)}{4m}$

Jak widać z powyższego wzoru, gałąź poprzeczna ogniwa szeregowego pochodnego Γ typu m, (rys. 1c) składa się z dwóch szeregowo-połączonych impedancji (rysunek 1).

Wariant drugi

Wychodząc z warunku równości impedancji charakterystycznych Z_π w zastosowaniu do schematów podanych na rys. 2 a i b otrzymamy:

$$Z_\pi = \sqrt{\frac{Z_1 Z_2}{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}} = \sqrt{\frac{Z_{1m} Z_{2m}}{1 + \frac{Z_{1m}}{4Z_{2m}}}}$$

Założmy, że $Z_{2m} = Z_2/m$

Po podstawieniu zależności powyższych dwóch zależności rozwiązanie równania względem Z_{2m} daje:

$$\frac{1}{Z_{1m}} = \frac{1}{mZ_1} + \frac{1}{Z_2} \frac{1-m^2}{4m}$$

A zatem ogniwo równoległe pochodne Γ typu m (rys. 2 c) składa się z impedancji $mZ_1/2$ i $2Z_2m/(1-m^2)$ połączonych równoległe (rysunek 2).

Impedancje charakterystyczne $Z_{\Pi m}$ (rys. 1) i Z_{Tm} , (rys. 2) wynoszą:

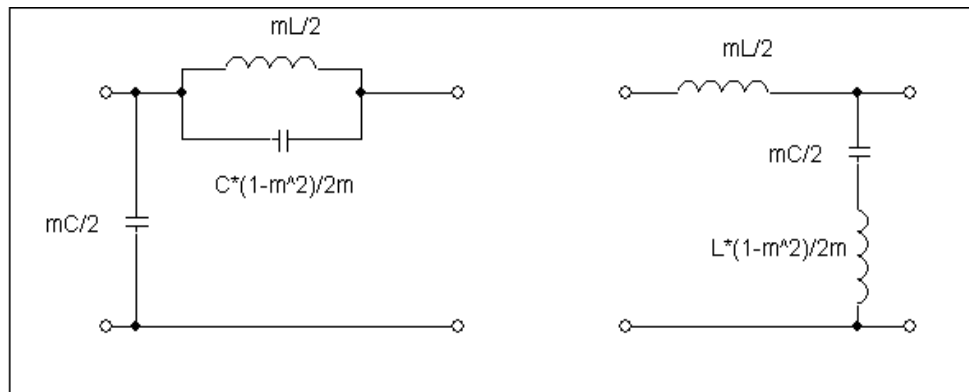
$$Z_{\Pi m} = Z_\pi \left[1 + (1-m^2) \frac{Z_1}{4Z_2} \right]$$

$$Z_{Tm} = Z_T \frac{1}{1 + (1-m^2) \frac{Z_1}{4Z_2}}$$

Oczywista okazuje się zależność

$$Z_{Tm} Z_{\Pi} = Z_T Z_\pi = k^2$$

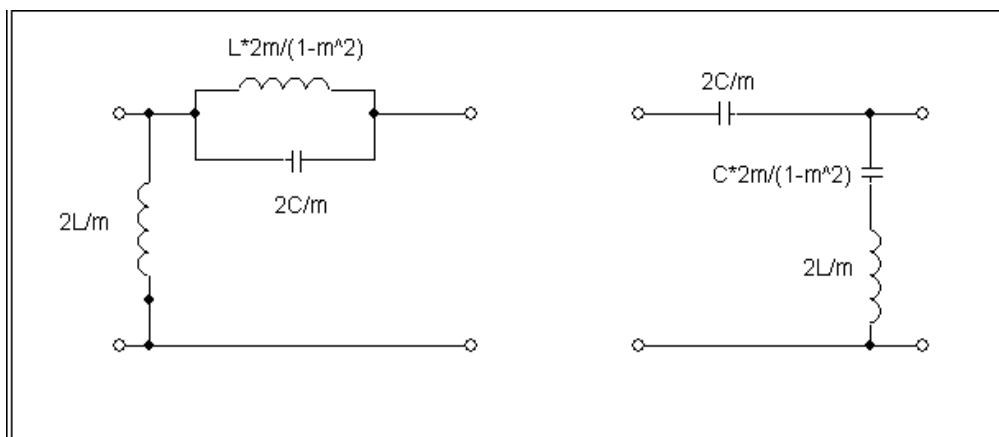
Filtr dolnoprzepustowy typu m



Na podstawie rezonansu w gałęzi szeregowej lub równoległej :

$$\left(\frac{\omega_{\infty}}{\omega_0} \right)^2 = \frac{1}{1 - m^2} \quad \omega_{\infty} = \frac{\omega_0}{\sqrt{1 - m^2}}$$

Filtr górnoprzepustowy typu m



Na podstawie rezonansu w gałęzi szeregowej lub równoległej :

$$\left(\frac{\omega_0}{\omega_{\infty}} \right)^2 = \frac{1}{1 - m^2} \quad \omega_{\infty} = \omega_0 \sqrt{1 - m^2}$$

Charakterystyki częstotliwościowe filtrów typu m

	<p>Charakterystyki częstotliwościowe filtru dolnoprzepustowego typu k</p> <p>a - charakterystyka tłumienia b - charakterystyka przesunięcia</p> <p>Obok impedancje falowe.</p>
	<p>Charakterystyki częstotliwościowe filtru górnoprzepustowego typu k</p> <p>a - charakterystyka tłumienia b - charakterystyka przesunięcia</p> <p>Obok impedancje falowe.</p>
	<p>Charakterystyki częstotliwościowe filtru pasmowego typu k</p> <p>a - charakterystyka tłumienia b - charakterystyka przesunięcia</p> <p>Obok impedancje falowe.</p>